

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
ЮЖНО-РОССИЙСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ПОЛИТЕХНИЧЕСКИЙ
УНИВЕРСИТЕТ (НПИ) ИМЕНИ М.И. ПЛАТОВА

УТВЕРЖДАЮ:
Проректор по ОД
С.Н. Чеботарев
« » 2020 г.

**ПРОГРАММА
вступительных испытаний в магистратуру**

по направлению 27.04.04 – Управление в технических системах

Новочеркасск 2020 г.

Программа вступительных испытаний в магистратуру составлена на основании образовательной программы бакалавриата по направлению подготовки 27.03.04 – Управление в технических системах

Составители:

- профессор кафедры автоматики и телемеханики, д.т.н. В.С. Елсуков
- доцент кафедры автоматики и телемеханики, к.т.н. Д.А. Плотников
- доцент кафедры автоматики и телемеханики, к.т.н. И.В. Хоружий

Программа включает содержание тем и контрольные вопросы по трем дисциплинам:

- физические основы электроники;
- информационные технологии;
- численные методы.

Обсуждена и одобрена на заседании кафедры «Автоматика и телемеханика», протокол № 10 от 27. 02.2020 г.,
утверждена Советом факультета, протокол № 8 от 10.03.2020 г.

Зав. кафедрой АиТ,
к.т.н., доц.



В.Б. Дьяченко

1. ФИЗИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ ЭЛЕКТРОНИКИ

Введение. Цель и задачи дисциплины, роль физических явлений и процессов в электронике. Общая характеристика электроники. Терминология. Основные направления развития электроники.

Основы физики полупроводников. Основы зонной теории строения твердых тел. Энергетические уровни электронов в изолированном атоме. Обобществление электронов в кристалле. Модель периодического потенциала поля в кристалле. Заполнение зон электронами и деление тел на металлы, диэлектрики и полупроводники. Собственные полупроводники. Примесные полупроводники. Понятие о дырках. Локальные уровни в запрещенной зоне. Концентрация электронов и дырок в полупроводнике. Положения уровня Ферми и концентрация свободных носителей заряда в собственных и примесных полупроводниках. Кинетические явления в полупроводниках и металлах. Проводимость, подвижность носителей заряда. Зависимость подвижности носителей заряда от температуры. Дрейфовый ток. Механизмы рассеяния свободных носителей заряда. Температурная зависимость проводимости в полупроводнике и металле. Диффузионный ток в полупроводниках. Полный ток в полупроводнике. Время жизни. Уравнение непрерывности. Диффузионная длина носителей заряда. Электропроводность металлов.

Основы физики полупроводниковых приборов. Контакт двух полупроводников с различным типом проводимости. Равновесное состояние р-п-перехода. Электронно-дырочный переход при нарушении равновесия электрическим полем. Вольтамперная характеристика (ВАХ) р-п-перехода. Пробой р-п-перехода. Барьерная и диффузионная емкость р-п-перехода. Импульсные и частотные свойства р-п-перехода. Полупроводниковые диоды. Маркировка и классификация. Выпрямительные диоды. Высокочастотные диоды. Импульсные диоды. Стабилитроны. ТунNELьные диоды. Работа выхода электронов из металлов и полупроводников. Электронная эмиссия. Контактная разность потенциалов. Контакт металла с полупроводником. Барьер Шоттки. Изменение контактного слоя во внешнем электрическом поле. Диод Шоттки.

Полупроводниковые приборы. Принцип работы биполярного транзистора. Параметры, схемы включения и ВАХ биполярного транзистора. Типы биполярных транзисторов. Многослойные полупроводниковые структуры и приборы на их основе (тиристор, динистор, симистор). Свойства, ВАХ, назначение, схемы включения. Поверхностные явления. Эффект поля. Структура металл-диэлектрик-полупроводник (МДП-структура). Принцип работы МДП-транзисторов. Основные параметры, схемы включения и ВАХ МДП-транзисторов. Полевые транзисторы, управляемые р-п-переходом, принцип работы, свойства, ВАХ.

Физические основы интегральной электроники. Классификация интегральных схем (ИС) по степени интеграции, характеру выполняемой функции и технологии изготовления. Пленочные, полупроводниковые и гибридные ИС. Технологические аспекты изготовления ИС. Основные типы аналоговых биполярных интегральных схем. Усилитель постоянного тока. Дифференциальные усилители. Эмиттерный повторитель. Каскод. Операционный усилитель. Основные типы биполярных логических интегральных схем. Интегральная инжекционная логика (I^2L). Логика с транзистором Шоттки (ТЛШ). Эмиттерно-связанная логика (ЭСЛ). Диодно-транзисторная логика (ДТЛ). Транзисторно-транзисторная логика (ТТЛ). Основные характеристики, физические процессы и применения МОП интегральных схем. Логика n-МОП. Логика p-МОП. Логика КМОП.

Литература

1. Коледов Л. А. Технология и конструкции микросхем, микропроцессоров и микросборок: учеб. пособие для вузов/ 3-е изд., стер. - СПб.: Лань, 2009.
2. Электронные, квантовые приборы и микроэлектроника: учеб. пособие для вузов Серия: Учебное пособие для вузов/ Бобровский Ю. Л., Корнилов С. А., Кратиров И. А. , Овчинников К. Д, Пышкина Н. И. ; Под ред. Н. Д. Федорова. - М.: Радио и связь, 2002.
3. Электронные, твердотельные приборы и микроэлектроника: учебник для вузов войск связи/ Великанова Н. Г., Раловец В. В., Силаев Г. Н., Старостин М. Е., Степанов В. А., Тихонов В. О.; Ульяновск. высш. воен.училище связи. - Ульяновск: УВВИУС, 2005.
4. Лачин В. И. Электроника: учеб. пособие для вузов/ Савелов Н. С.; Ростов н/Д: Феникс, 2009.
5. Гусев В. Г. Электроника и микропроцессорная техника: учебник для вузов/ Гусев Ю. М.; 5-е изд., стер. - М.: Высш. шк., 2008.

Контрольные вопросы

1. Что такое энергетические уровни электрона, что такое зоны?
2. Что такое валентная зона, запрещенная зона, зона проводимости?
3. Как вещества делятся на проводники, полупроводники и диэлектрики с учетом ширины запрещенной зоны?
4. Какова зависимость проводимости от температуры у проводников, полупроводников, диэлектриков?
5. Что такое собственная проводимость полупроводников?

6. Поясните, что происходит при легировании донором, появляются при этом свободные носители заряда?
7. Поясните, что происходит при легировании акцептором, появляются при этом свободные носители заряда?
8. Что такое рекомбинация электрона и дырки, что при этом происходит с энергией?
9. Как работает р-п переход в прямом включении (схема, показать дырки, электроны, в каком направлении они движутся, как подключен + и - источника питания)?
- 10.Как работает р-п переход в обратном включении (схема, показать дырки, электроны, в каком направлении они движутся, как подключен + и - источника питания)?
- 11.Как образуется контактная разность потенциалов р-п перехода?
- 12.Какие существуют виды пробоев р-п перехода?
- 13.Что такое обратимый и необратимый пробой?
- 14.Поясните механизм лавинного пробоя.
- 15.Поясните механизм туннельного пробоя.
- 16.Что такое стабилитрон? Основные характеристики.
- 17.Что такое и от чего зависит ёмкость р-п перехода?
- 18.Как зависит ёмкость р-п перехода от обратного напряжения?
- 19.Как работает контакт металл - полупроводник?
- 20.Что такое гетеропереход?
- 21.Поясните устройство и принцип работы полупроводникового транзистора.
- 22.Поясните работу трех схем включения транзистора - схема с общим эмиттером, схема с общей базой, схема с общим коллектором.
- 23.Поясните режим класса А и режим класса Б транзисторного усилителя.
- 24.Поясните устройство и принцип работы полевого транзистора.
- 25.Поясните устройство и принцип работы тиристора.
- 26.Поясните принцип работы эмиттерного повторителя.
- 27.Что такое операционный усилитель (ОУ), основные параметры операционных усилителей.
- 28.Инвертирующий усилитель на операционном усилителе. Схема, связь коэффициента усиления с сопротивлением внешних резисторов.
- 29.Неинвертирующий усилитель на операционном усилителе. Схема, связь коэффициента усиления с сопротивлением внешних резисторов.
- 30.В чем различие между микросхемами ТТЛ, ТТЛШ, ЭСЛ, КМОП ?

2. ИНФОРМАЦИОННЫЕ ТЕХНОЛОГИИ

Введение в программирование. Понятие алгоритма, основные свойства алгоритмов. Виды алгоритмов: линейный, ветвление, циклический. Понятие программы. Обзор языков программирования: машинно-ориентированные языки (низкого уровня) и языки высокого уровня.

Введение в язык С. Структура и назначение элементов простейшей программы на С. Понятия исходного текста и исполняемого файла программы. Этапы обработки исходного текста с целью получения исполняемого файла.

Интегрированная среда разработки программ (IDE): назначение, основные функциональные элементы и их взаимодействие. Основные приемы создания и отладки программ в типовой IDE (Dev C++, Microsoft Visual Studio или иная): элементы интерфейса, ввод и компиляция исходного текста, поиск и исправление синтаксических ошибок.

Типы, переменные, выражения. Определение и атрибуты переменной. Имя переменной, распространённые стили именования. Область существования переменной. Глобальные, локальные и динамические переменные. Область видимости переменной. Тип переменной: назначение, преимущества использования типа, соответствующего назначению переменной. Основные типы переменных языка С. Выражения. Правила преобразования типов в выражениях

Операторы языка С. Описание переменных. Определение оператора. Простой и составной оператор (блок). Оператор присваивания: преобразование типов, результат операции присваивания. Оператор ветвления: варианты записи, вложенные операторы ветвления. Операторы циклов «for», «while», «do...while»: алгоритмы работы, особенности использования. Операторы досрочного завершения цикла break и continue. Оператор множественного выбора switch. Оператор безусловного перехода goto, потенциальные проблемы при его использовании.

Подпрограммы. Определение подпрограммы, назначение подпрограмм, преимущества их использования. Вложенные вызовы подпрограмм.

Реализация подпрограмм в языке С. Преимущества и особенности использования локальных переменных. Обзор и анализ способов передачи параметров в подпрограммы: по значению, по ссылке, с помощью глобальных переменных. Особенности использования памяти микропроцессорной системы при работе с подпрограммами.

Статические и динамические данные, указатели. Статические и динамические данные: их преимущества и недостатки, область применения, особенности использования. Динамические переменные.

Указатели: определение, назначение. Основные правила адресной арифметики, примеры использования при работе с массивами.

Стандартные функции языка для работы с динамическими переменными: создание (выделение памяти), изменение размера, уничтожение. Основные ошибки при работе с динамической памятью.

ЛИТЕРАТУРА

1. Острейковский В. А. Информатика : учебник для вузов / Острейковский В. А. ; . - 4-е изд., стер.. - М. : Высш. шк., 2007. - 511 с.
2. Павловская Т. А. С/C++. Программирование на языке высокого уровня : учебник для вузов / Павловская Т. А. ; . - СПб. : Питер, 2008. - 461 с.
3. Кочан С. Программирование на языке С : Полное введение в язык программирования С / Кочан С. ; . - 3-е изд.. - М. : Вильямс, 2007. - 496 с.

Контрольные вопросы

1. Определение алгоритма. Основные свойства алгоритма.
2. Определение алгоритма. Критерии наличия и отсутствия ошибок в алгоритме.
3. Определение алгоритма. Основные разновидности алгоритмов, их отличительные особенности.
4. Определение понятий «Программа» и «Команда».
5. Языки программирования низкого и высокого уровня: назначение, отличительные особенности, примеры.
6. Этапы преобразования исходного текста в исполняемый файл при программировании на языке С.
7. Интегрированная среда разработки (IDE): назначение, типовой состав, функции отдельных элементов (программ).
8. Определение переменной. Область существования переменной. Глобальные, локальные и динамические переменные.
9. Определение переменной. Область видимости переменной (определение, примеры).
10. Определение переменной. Тип переменной: что определяет, преимущества использования по сравнению с нетипизированными переменными (например, в языке Basic).
11. Основные типы языка С: назначение, краткая характеристика каждого типа.
12. Выражения в языке С. Правила автоматического преобразования типов в выражениях.
13. Выражения в языке С. Арифметические и логические операции: допустимые операнды, правила получения результата.
14. Выражения в языке С. Арифметические операции и операции отношения: допустимые операнды, правила получения результата.
15. Описание переменных в языке С. Инициализация переменных (присваивание начальных значений). Инициализация переменных по умолчанию.

16. Определение оператора языка программирования. Простые и составные операторы языка С.
17. Определение оператора языка программирования. Оператор присваивания языка С. Особенности операции присваивания.
18. Определение оператора языка программирования. Оператор ветвления языка С. Последовательность выполнения вложенных операторов ветвления.
19. Циклические алгоритмы. Операторы циклов «while» и «do...while».
20. Циклические алгоритмы. Оператор цикла «for».
21. Операторы циклов языка С (общий обзор). Особенности использования операторов «break» и «continue» совместно с операторами циклов.
22. Оператор множественного выбора «switch». Необходимость использования оператора «break» совместно с оператором «switch».
23. Указатели: определение, назначение. Основные правила адресной арифметики.
24. Указатели и массивы. Использование операции индексации «[]» совместно с указателем.
25. Статические и динамические переменные: их преимущества и недостатки, область применения, особенности использования.
26. Стандартные функции языка С для работы с динамическими переменными: создание (выделение памяти), изменение размера, уничтожение.
27. Основные ошибки при работе с динамической памятью.
28. Определение подпрограммы, назначение подпрограмм, преимущества их использования.
29. Обзор и анализ способов передачи параметров в подпрограммы: по значению, по ссылке, с помощью глобальных переменных.
30. Реализация подпрограмм в языке С. Преимущества и недостатки использования локальных переменных в подпрограммах.

3. ЧИСЛЕННЫЕ МЕТОДЫ

Общая характеристика методов вычислений. Возрастающая роль численных методов при анализе и синтезе устройств электроники и наноэлектроники. Современные подходы к применению численных методов. Программные средства для прикладных вычислений.

Алгоритмизация и машинные вычисления при анализе нелинейных статических объектов. Нелинейные статические устройства и системы электроники. Особенности нелинейных устройств и систем и проблемы их количественного описания и машинного анализа. Количественное описание нелинейных объектов в современных системах автоматизированного проектирования. Особенно-

сти задач решения нелинейных уравнений и систем. Асимптотическая сходимость. Линейная сходимость. Сходимость фиксированного порядка. Преобразование уравнений и систем перед решением. Методы решения одного уравнения: половинного деления, простой итерации, Ньютона, секущих. Метод Якоби для решения систем нелинейных уравнений. Принцип сжатых отображений. Варианты метода Якоби. Метод Гаусса - Зейделя для решения систем нелинейных уравнений и его варианты. Метод Ньютона-Рафсона для решения систем нелинейных уравнений.

Количественное описание функциональных зависимостей в устройствах и системах электроники. Задача количественного описания функциональных зависимостей в объектах электроники. Особенности машинного определения, представления и использования функциональных зависимостей, примеры из практики инженерной и научной работы. Задача аппроксимации функций. Интерполирование функций. Аппроксимация и интерполяция многочленами. Интерполяция многочленом Тейлора. Интерполяция многочленом Лагранжа. Конечные и разделенные разности, их связь с производными. Особенности практической реализации алгоритмов численного дифференцирования. Многочлен Ньютона для неравноотстоящих узлов. Многочлен Ньютона для равноотстоящих узлов. Схема Горнера для вычислений значений многочленов. Проблемы интерполирования многочленами высокой степени. Интерполяция кубическими сплайнами. Среднеквадратичная аппроксимация. Обобщенное решение системы линейных алгебраических уравнений.

Машинное вычисление определенных интегралов при решении задач электроники. Задачи вычисления определенных интегралов при проектировании и в процессе функционирования объектов электроники. Особенности организации вычислительного процесса интегрирования во время функционирования устройств и систем электроники. Квадратурные формулы. Квадратурные формулы Ньютона - Котеса замкнутого типа. Погрешность квадратурной формулы. Формула прямоугольников на частичном отрезке и составная формула прямоугольников. Формула трапеций на частичном отрезке и составная формула трапеций. Формула Симпсона на частичном отрезке и составная формула Симпсона. Понятие о формулах Ньютона - Котеса высокого порядка и о квадратурных формулах Гаусса. Оценка погрешности интегрирования при практических расчетах. Правило Рунге.

Алгоритмизация и машинные вычисления при анализе динамических объектов. Динамические устройства и системы электроники. Задача анализа динамического режима при проектировании и в процессе функционирования объектов. Особенности машинных вычислений в режиме реального времени. Обыкновенные дифференциальные уравнения (ОДУ) в инженерных и научных расчетах. Задача Коши для ОДУ. Нормальная форма системы ОДУ. Приведение дифференциального уравнения к нормальной форме. Устойчивость решения задачи Коши. Погрешности при численном решении задачи Коши. Локальная погрешность. Глобальная погрешность. Порядок точности метода. Одношаговые и многошаговые, явные и неявные методы. Явные методы Рунге - Кутта первого, второго и

четвертого порядка. Понятие о методах Рунге - Кутта высокого порядка. Оценка погрешности по правилу Рунге. Общие сведения по методам Гира. Методы Гира первого и второго порядка. Решение линейной системы ОДУ методом Гира. Явные и неявные методы Адамса. Понятие о методах прогноза и коррекции. Устойчивость методов решения задачи Коши. Жесткие системы дифференциальных уравнений.

Вычислительные методы для анализа чувствительности устройств и систем электроники. Проблема разработки и эксплуатации устройств и систем электроники при учете влияния изменения параметров элементов на их свойства. Понятие чувствительности устройства или системы. Проблема машинного анализа устройств и систем с высокой чувствительностью. Задача повышения устойчивости вычислительного процесса. Вычисления на основе ортогонально-треугольного разложения матриц.

Литература

1. Амосов А. А.Вычислительные методы: учеб. пособие для вузов/ Дубинский Ю. А. , Копченова Н. В. - М.: Издательский дом МЭИ, 2008.
2. Бахвалов Н. С.Численные методы: учеб. пособие для вузов/ Жидков Н. П. , Кобельков Г.М. - М.: БИНОМ. Лаборатория знаний, 2006.
3. Турчак Л. И.Основы численных методов: учеб. пособие/ Плотников П. В. ; - М.: Физматлит, 2005.
4. Фаддеев М. А.Основные методы вычислительной математики: учеб. пособие/ Марков К.;- СПб.: Лань, 2008.
5. Волков Е. А.Численные методы: учеб. пособие. - СПб.: Лань, 2008.
6. Самарский А. А.Введение в численные методы: учеб. пособие для вузов - СПб.: Лань, 2009.
7. Марчук Г. И.Методы вычислительной математики: учеб. пособие. - СПб.: Лань, 2009.
8. Федоренко Р. П. Введение в вычислительную физику: учеб. пособие . - Долгопрудный: Интеллект, 2008.
9. Копченова Н. В. Вычислительная математика в примерах и задачах: учеб. пособие/ Марон И. А.; . - СПб.: Лань, 2009.
10. Киреев В. Численные методы в примерах и задачах: учеб. пособие для вузов/ Пантелеев А. В.; . - М.: Высш. шк., 2008.
11. Демидович Б. П.Численные методы анализа: приближение функций, дифференциальные и интегральные уравнения, учеб. пособие/ Марон И. А., Шувалова Э. З.; . - СПб., М., Краснодар: Лань, 2008. - 400 с.
12. Самарский А. А.Введение в численные методы: учеб. пособие для вузов/ МГУ. - СПб.: Изд-во Лань, 2005.

Контрольные вопросы

1. Метод Гаусса - Зейделя для решения систем нелинейных уравнений и его варианты.
2. Метод Ньютона-Рафсона для решения систем нелинейных уравнений.
3. Асимптотическая сходимость.
4. Методы решения одного уравнения: половинного деления, простой итерации, Ньютона, секущих.
5. Метод Якоби для решения систем нелинейных уравнений.
6. Принцип сжатых отображений.
7. Интерполяция многочленом Лагранжа.
8. Конечные и разделенные разности, их связь с производными.
9. Многочлен Ньютона для неравноотстоящих узлов.
10. Многочлен Ньютона для равноотстоящих узлов.
11. Интерполяция кубическими сплайнами.
12. Среднеквадратичная аппроксимация.
13. Обобщенное решение системы линейных алгебраических уравнений.
14. Квадратурные формулы Ньютона - Котеса замкнутого типа.
15. Формула прямоугольников на частичном отрезке и составная формула прямоугольников.
16. Формула трапеций на частичном отрезке и составная формула трапеций.
17. Формула Симпсона на частичном отрезке и составная формула Симпсона.
18. Обыкновенные дифференциальные уравнения (ОДУ) в инженерных и научных расчетах.
19. Задача Коши для ОДУ.
20. Нормальная форма системы ОДУ.
21. Устойчивость решения задачи Коши.
22. Погрешности при численном решении задачи Коши.
23. Одношаговые и многошаговые, явные и неявные методы.
24. Явные методы Рунге - Кутта первого, второго и четвертого порядка.
25. Методы Гира.
26. Явные и неявные методы Адамса.
27. Понятие о методах прогноза и коррекции.
28. Устойчивость методов решения задачи Коши.
29. Жесткие системы дифференциальных уравнений.
30. Проблема машинного анализа устройств и систем с высокой чувствительностью.